

SMS Schneckengetriebemotoren **S**
SMS S Helical Worm Geared Motors
Motorréducteurs à vis sans fin **SMS S**



**kompakte schrägverzahnte
Winkelgetriebemotoren**

- Beschleunigungsmoment:
30 – 960 Nm
- Bauarten: Gewindelochkreis und Flanschausführung (optional mit Fußleisten oder Drehmomentstütze)
- Wellenformen: Vollwelle, Hohlwelle mit Schrumpfscheibe oder Passfeder-nut, optional mit Abdeckung (optional mit verlängerter Schneckenwelle)
- Hohlwelle mit Spiralnut (als Fettdepot) zur einfachen Montage / Demontage der Maschinenwelle
- verwindungssteife Blockbauweise
- Dichtring aus FKM am Eintrieb
- symmetrische reibungsoptimierte Abtriebslagerung (verstärkte Ausführung auf Anfrage)
- überlegene Verzahnungstechnologie
- extrem laufruhig
- Wirkungsgrad: ≥ 61 - 91 %

**Compact Helical Geared
Right-Angle Geared Motors**

- Acceleration torque:
30 – 960 Nm
- Styles: Pitch circle diameter and flange mounting (as option with foot plates or torque arm)
- Type of shaft: solid shaft, hollow shaft with shrink disk or key groove, as option with cover (as option with extended worm shaft)
- Hollow shaft with spiral groove (as grease depot) to make installing and removing the machine shaft easier
- Torsionally rigid block design
- FKM seal at input
- Symmetrically friction-optimized output bearings (enforced bearing version on request)
- advanced gear technology
- quiet running
- efficiency: ≥ 61- 91 %

**Motorréducteurs à angle droit
compact à denture oblique**

- Couple d'accélération:
30 – 960 Nm
- Exécutions: Fixation à trous taraudés et exécution à bride (en option avec pattes ou support de couple)
- Exécution d'arbre: Arbre plein, arbre creux avec frette de serrage ou rainure de clavette, en option avec couvercle (avec arbre vis sans fin rallongée en option)
- Pour faciliter le montage ou le démontage de l'arbre machine, les arbres creux sont munis d'une rainure hélicoïdale (faisant fonction de dépôt de graisse)
- Grande rigidité de leur carter
- Bague d'étanchéité FKM
- Paliers de sortie symétriques à frottement optimisé (version haute résistance sur demande)
- Haute technologie de denture
- Marche extrêmement silencieuse
- Rendement: ≥ 61 - 91 %

SMS S



SMSSchneckengetriebe-
motoren **S****SMS S** Helical Worm
Geared MotorsMotorréducteurs à
roue et vis sans fin
SMS S
 **STÖBER**


Inhaltsübersicht **S**

Typenbezeichnung - Ausführungsformen
Typenbezeichnung - Bauarten
Einbaulagen
Lage des elektrischen Anschlusses
Einbaulagen - Erklärung
Leistungsübersichten:
SMS Schneckengetriebemotoren S
Maßbilder:
SMS Schneckengetriebemotoren S
SMS Schneckengetriebe S
mit Hohlwelle für
Schrumpfscheibenverbindung
SMS Schneckengetrieben S mit
Hohlwelle und Drehmomentstütze
SMS Schneckengetriebe S mit
Hohlwelle und Rundflansch
SMS Schneckengetriebe S mit
verlängerter Schneckenwelle

Contents **S**

S2	Type designation - Available combinations
S3	Design of gear units - Styles
S4	Mounting positions
S5	Position of electrical connection
S6	Mounting positions - Explanation Performance tables:
S7	SMS S Helical Worm Geared Motors Dimensioned drawings:
S17	SMS S Helical Worm Geared Motors SMS S Helical Worm Gear Units with hollow shaft for shrink ring connect.
S28	SMS S Helical Worm Gear Units with hollow shaft and torque arm
S29	SMS S Helical Worm Gear Units with hollow shaft and round flange
S30	SMS S Helical Worm Gear Units with extended worm shaft
S31	

Sommaire **S**

S2	Désignation des types -
S3	Types de constructions
S4	Types de construction - Exécutions
S5	Positions de montage
S6	Position de la connexion électrique Positions de montage -
S7	Explication des positions de montage Tableaux des puissances:
S17	Motorréduct. à roue et vis sans fin SMS S Croquis cotés:
S28	Motorréduct. à roue et vis sans fin SMS S
S29	Réduct. à roue et vis sans fin S avec arbre creux pour assembl. par frette de serrage
S30	Réduct. à roue et vis sans fin S avec arbre creux et bras de couple
S31	Réduct. à roue et vis sans fin S avec arbre creux et bride ronde Réduct. à roue et vis sans fin S avec arbre vis sans fin rallongée

Typenbezeichnung - Ausführungsformen

Type designation - Available combinations

Désignation des types - Types de constructions

STÖBER

S 2 0 2 A G 1160 ED401U

| | | | | | | |
1 2 3 4 5 6 7 8

S202 AG 1160 ED401U



S202 AG 0870 ED401B -

**fremdbelüftet
forced cooled
ventilé forcé**



- 1 Getriebetyp
- 2 Getriebegröße
- 3 Generationsziffer
- 4 Stufenzahl
- 5 Wellenausführung (z.B. V = Vollwelle)
- 6 Bauart (z.B. G = Gewindelochkreis)
- 7 ÜbersetzungsKennzahl i x 10
- 8 Motortyp

ED - Dynamik-Baureihe
EK - Kompakt-Baureihe

Detaillierte Motor-Typsierung auf Seite M7.

- 1 Gear unit type
 - 2 Gear unit size
 - 3 Generation number
 - 4 Stages
 - 5 Shaft version (e.g. V = solid shaft)
 - 6 Style (e.g. G = pitch circle diameter)
 - 7 Transmission ratio i x 10
 - 8 Motor type
- ED** - Dynamic series
EK - Compact series
- Detailed motor type designation on page M7.*

- 1 Type de réducteur
- 2 Taille du réducteur
- 3 No. de génération
- 4 Nombre de vitesses
- 5 Exécution de l'arbre (par ex. V = arbre plein)
- 6 Type de construction (par ex. G = trous taraudés)
- 7 Rapport de transmission 1 x 10
- 8 Type de moteur

ED - Gamme dynamique
EK - Gamme compact

Désignation des types des moteurs détaillé à la page M7.

Wellenform <i>Type of shaft</i> <i>Exécution d'arbre</i>	Bauarten	<i>Design of gear units</i>			<i>Types des constructions</i>	
		G	F	GD	NG	NF
Hohlwelle <i>Hollow shaft</i> Arbre creux	A	AG	AF	AGD	ANG	ANF
Hohlwelle mit Schrumpfscheibe <i>Hollow shaft for shrink ring connection</i> Arbre creux pour assemblage par frette de serrage	S	SG	SF	SGD	SNG	SNF
Vollwelle <i>Solid shaft</i> Arbre plein	V	VG	VF	-	VNG	VNF

Die Einbaulage "EL" muss entsprechend Seite S4, die Position des elektrischen Anschlusses entsprechend Seite S5 angegeben werden.
Beispiele für Typenbezeichnungen Seite S6.
Dort wird auch die Lage von

- Welle
- Fußleisten
- Flansch
- Gewindelochkreis
- Drehmomentstütze

berücksichtigt.

***Achtung!** Bei Befestigung des Getriebes über Gewindelochkreis, ist für die Gewährleistung der katalogmäßigen Drehmomente notwendig, dass die maschinenseitige Befestigung mit Schrauben in Qualität 10.9 erfolgt.

Mounting position "EL" must be indicated according to page S4, the position of the electrical connection according to page S5.

Examples for type designations see page S6.

- shaft
- foot plates
- flange
- pitch circle diameter
- torque arm.

***Warning!** In order to ensure that the specified torques are attained when using gear units with tapped hole fastening it is essential to attach them at the machine with screws of grade 10.9.

La position de montage "EL" doit être donnée conformément à la page S4; la position de la connexion électrique conformément à la page S5.

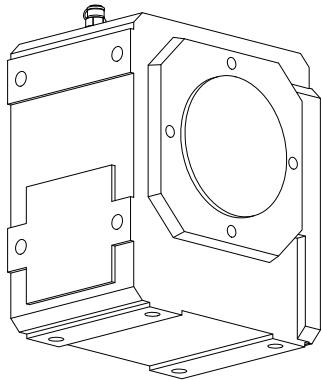
Exemples de désignations de type voir page S6.
Sur cette page, les positions

- de arbre
- des pattes
- de la bride
- du trou taraudé
- du support de couple

sont également prises en considération.

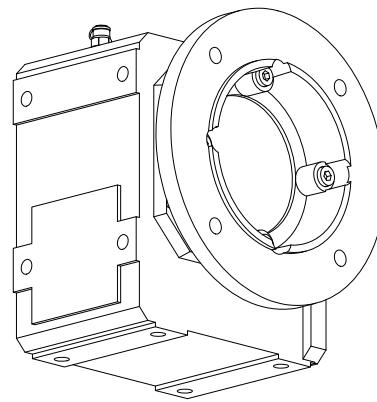
***Attention!** pour que soient garantis les couples spécifiés en catalogue et affectés aux modèles avec fixation à trous taraudés il faut que la fixation, côté machine, ait lieu avec des vis en qualité 10.9.

G* Gewindelochkreis • *Pitch circle diam.* • Fixation à trous taraudés



• bei S0 Bauart NG • for S0 NG style • pour S0 exécution NG

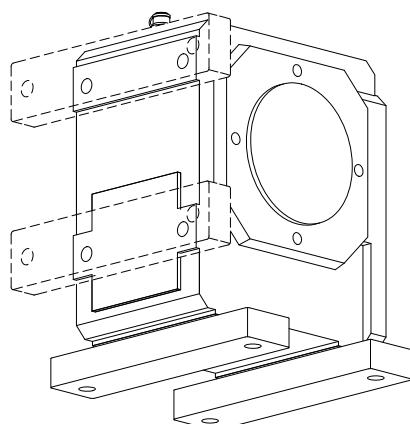
F • Flanschausführung • *Flange mounting* • Exécution à bride



• bei S0 Bauart NF • for S0 NF style • pour S0 exécution NF

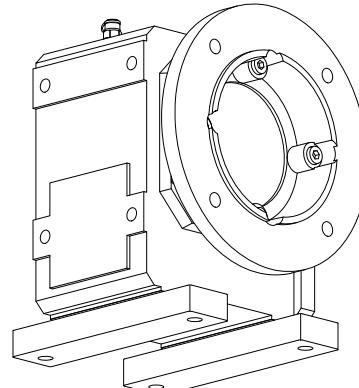
NG*

- Fußausführung + Gewindelochkreis
- *Foot mounting + Pitch circle diameter*
- Exécution à pattes + Fixation à trous taraudés



NF

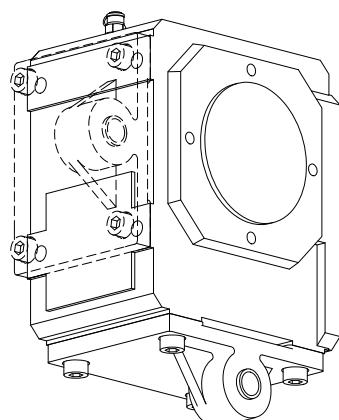
- Fußausführung + Flanschausführung
- *Foot mounting + Flange mounting*
- Exécution à pattes + Exécution à bride



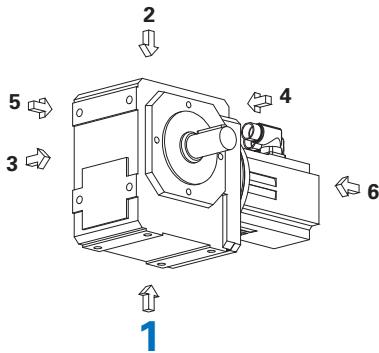
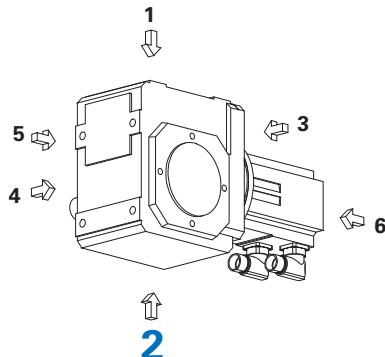
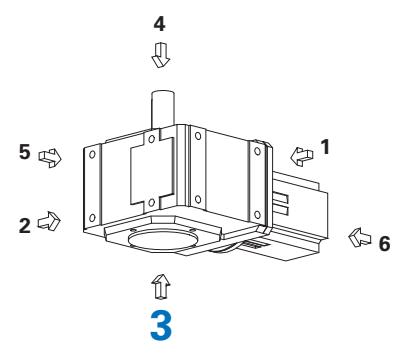
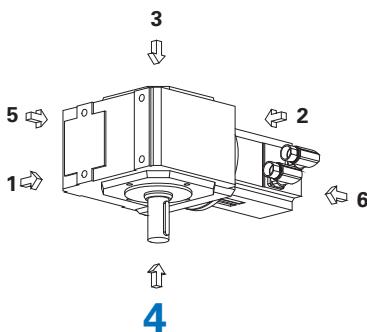
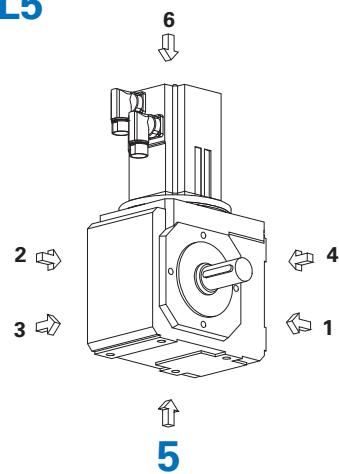
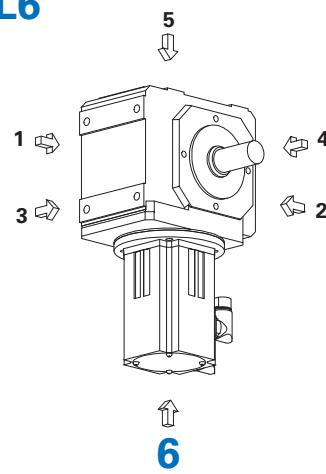
• nicht für alle Baugrößen möglich • *not valid for all sizes* • non valable pour toutes les tailles

GD*

- Gewindelochkreis + Drehmomentstütze
- *Pitch circle diameter + Torque arm*
- Fixation à trous taraudés + Bras de couple



• bei S0 Bauart NGD • for S0 NGD style • pour S0 exécution NGD

EL1**EL2****EL3****EL4****EL5****EL6**

Die Getriebe sind mit der auf dem Typschild angegebenen Menge und Art des Schmierstoffs gefüllt. Die Schmierstoff-Füllmenge und der Aufbau der Getriebe sind von der Einbaulage abhängig.

Die Getriebe dürfen deshalb nicht ohne Rücksprache mit STÖBER umgebaut werden.

Ausführliche Informationen zu Schmierstoffsorten und -mengen können Sie dem Internet entnehmen (ID 441871).

Bestellangaben:

- Einbaulage
- Vollwelle Getriebeseite 3, 4 oder beidseitig
- Hohlwelle Einstekseite 3 oder 4
- Hohlwelle mit Schrumpfscheibe
Einstekseite 3 oder 4
(Schrumpfscheibe gegenüber Einstekseite)

The gear units are filled with the quantity and type of lubricant specified on the rating plate. The lubricant fill level and the setup of the gear units depend on the mounting position.

Therefore, any modification of the gear units is permitted only after consulting STÖBER.

Please visit our web site for more detailed information about oil grades and quantities (ID 441871).

Ordering data:

- Mounting position
- Solid shaft gear unit side 3, 4 or both sides
- Hollow shaft entry side 3 or 4
- Hollow shaft for shrink ring connection
entry side 3 or 4
(shrink disk opposite to entry side)

Les réducteurs sont remplis avec la quantité et le type de lubrifiant comme spécifié sur la plaque signalétique. Le remplissage de lubrifiant et la structure du réducteur dépendent de la position de montage.

C'est pourquoi les réducteurs ne doivent pas être montés différemment sans consultation préalable de STÖBER.

Vous trouverez également de plus amples informations sur les sortes et quantités de lubrifiant en consultant notre site Internet (ID 441871).

Indications à donner lors de commandes:

- Position de montage
- Arbre plein côté du réduct. 3, 4 ou à deux côtés
- Arbre creux côté d'entrée 3 ou 4
- Arbre creux pour assemblage par frette de serrage côté d'entrée 3 ou 4
(frette de serrage face à côté d'entrée)

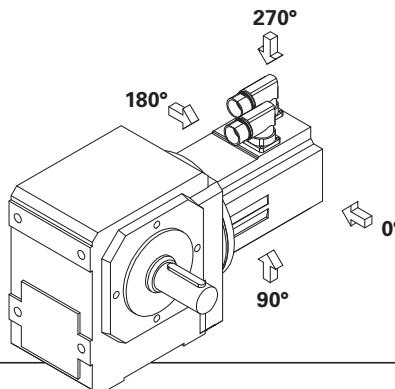
Lage des elektrischen Anschlusses

Position of electrical connection

Position de la connexion électrique

 STÖBER

EL1



Beispiel: Bauform EL1 / EL4 mit Steckverbinder in 270°-Position (Standard)

Steckverbinder bzw. **Klemmenkasten** sind standardmäßig in 270°-Position, wie in den Bauformbildern auf der vorhergehenden Seite S4 dargestellt.

Kableinführung Klemmenkasten standardmäßig Seite L. Leistungs- und Steuersteckverbinder drehbar in alle Positionen.

Weicht die gewünschte Lage von der 270°-Position ab, ist sie entsprechend obigen Beispielen anzugeben.

Achtung! Bei Drehung des Getriebes in eine andere Einbaulage, dreht sich die Steckerposition mit.

Example: Mounting EL1 / EL4 with pin-and-socket connector position 270° (standard)

It is standard to fit the pin-and-socket connector resp. the terminal box in the 270° position as shown in the mounting position diagram on the previous page, S4.

Standard cable entry terminal box side L. Power and control connectors are both rotatable in any position.

Should it be desired other than in the 270° position, this should be specified as in the above examples.

Caution: When the gearbox rotates in another mounting position, the connector position rotates too!

Exemple: Exécution EL1 / EL4 avec connexion enfichable en position 270° (standard)

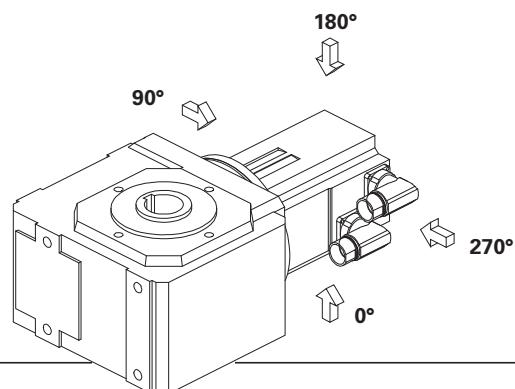
La connexion enfichable respectivement **la boîte à bornes** sont standard en position 270° comme indiqué dans les figures sur la page précédente S4.

Sortie de câble boîte à bornes standard côté L. Les fiches de connexion de puissance et de commande sont orientables dans toutes les directions.

Si on désire une autre position, il faudra l'indiquer selon les exemples susmentionnés.

Attention : en cas de rotation du réducteur dans une autre position de montage, il y a également rotation de la position de la connexion !

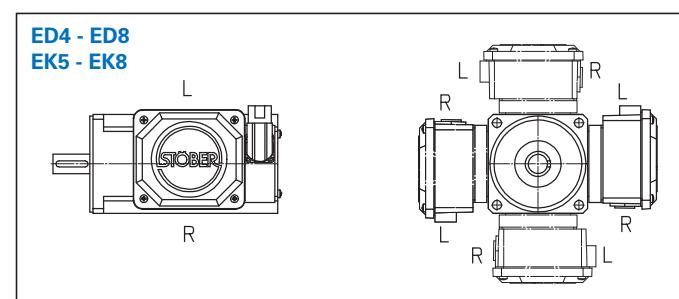
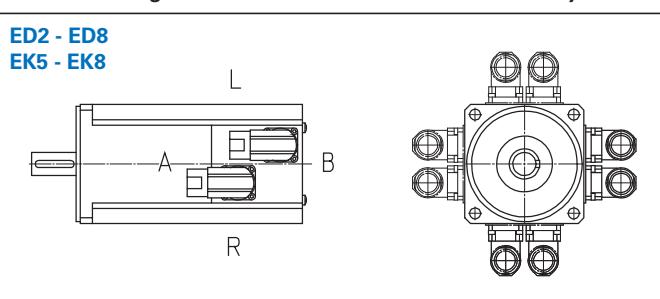
EL4



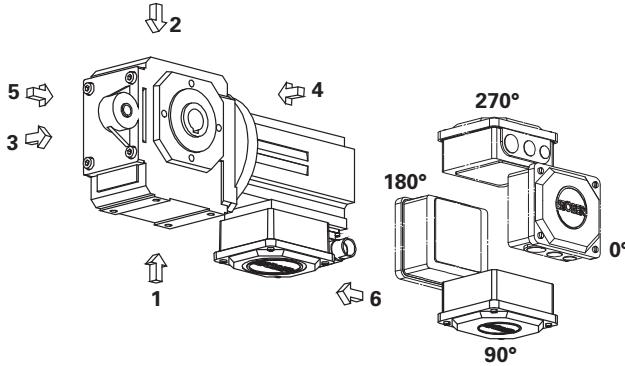
Kableinführung:

Cable entry:

Sortie de câble:



S...AGD

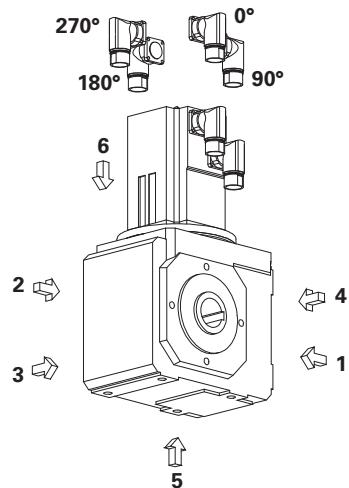


Beispiel EL1: Einbaulage - Seite 1 unten, Hohlwelle - Einstckseite 4, Drehmomentstütze - Seite 5, Befestigungsauge - Seite 4, Klemmenkasten in 90°-Position

Example EL1: Mounting - side 1 downwards, hollow shaft - entry side 4, torque arm - side 5, mounting hole - side 4, terminal box position 90°

Exemple EL1: Position de montage - côté 1 en bas, arbre creux - côté d'entrée 4, appui-couple - côté 5, trou de fixation - côté 4, boîte à bornes en position 90°

S...AG

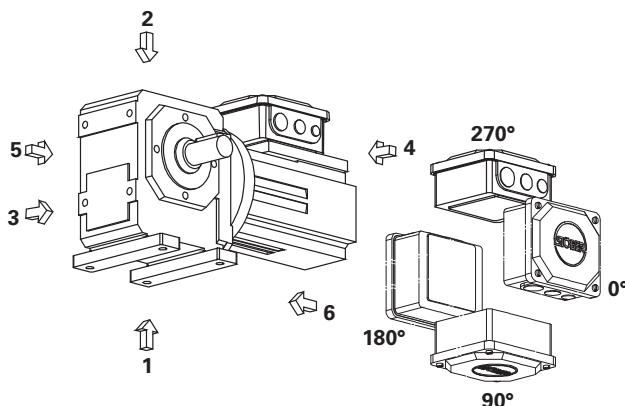


Beispiel EL5: Einbaulage - Seite 5 unten, Hohlwelle - Einstckseite 4, Steckverbinder in 0°-Position

Example EL5: Mounting position - side 5 downwards, hollow shaft - entry side 4, pin-and-socket connector position 0°

Exemple EL5: Position de montage - côté 5 en bas, arbre creux - côté d'entrée 4, connexion enfichable en position 0°

S...VNG

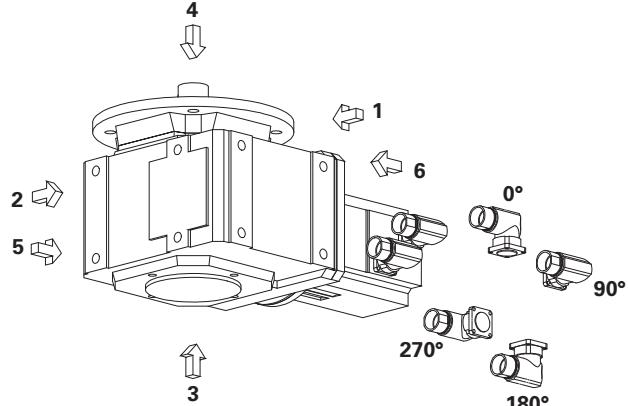


Beispiel EL1: Einbaulage - Seite 1 unten, Vollwelle - Getriebeseite 4, Fußleisten - Seite 1, Klemmenkasten in 270°-Position

Example EL1: Mounting - side 1 downwards, solid shaft - gear unit side 4, foot plates - side 1, terminal box position 270°

Exemple EL1: Position de montage - côté 1 en bas, arbre plein - côté du réducteur 4, socles - côté 1, boîte à bornes en position 270°

S...VF



Beispiel EL3: Einbaulage - Seite 3 unten, Vollwelle - Getriebeseite 4, Flansch - Seite 4, Steckverbinder in 90°-Position

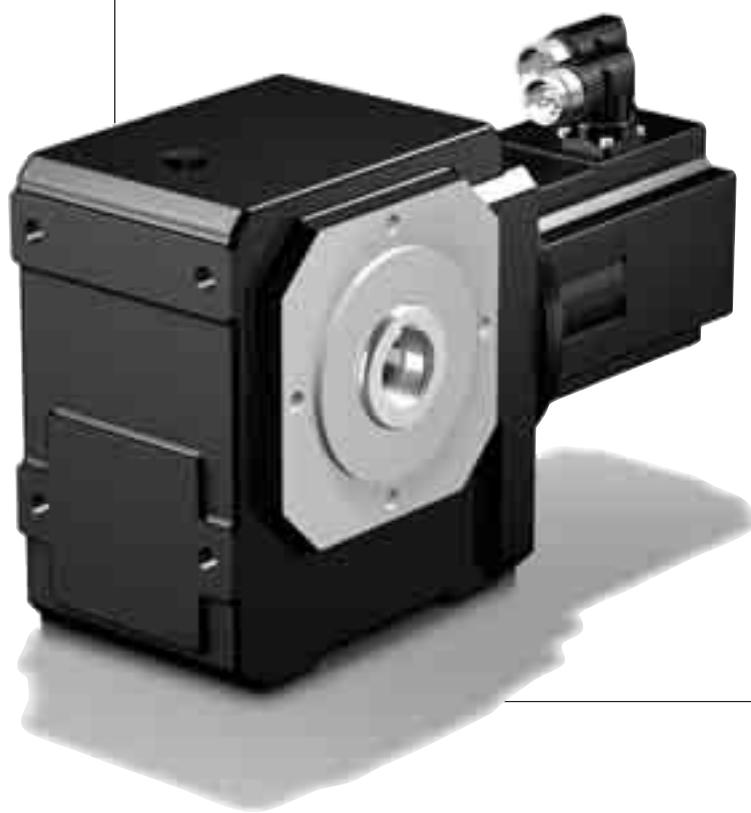
Example EL3: Mounting - side 3 downwards, solid shaft - gear unit side 4, flange - side 4, pin-and-socket connector position 90°

Exemple EL3: Position de montage - côté 3 en bas, arbre plein - côté du réducteur 4, bride - côté 4, connexion enfichable en position 90°

Leistungsübersichten:
SMS Schnecken-
getriebemotoren **S**

Performance tables:
SMS S Helical Worm
Geared Motors

Tableaux des puis-
sances: Motoréduc-
teurs à roue et vis
sans fin **SMS S**



Leistungsübersichten: **SMS** Schnecken- getriebemotoren **S**

Performance tables: **SMS S** Helical Worm Geared Motors



The following STÖBER ED and EK motor performance tables can be used for continuous duty and intermittent duty drive selection.

The permissible maximum torques and the load characteristics of the gear units are based on these.

The following conditions must be observed for safe drive selection (see down and page A10, Drive Selection):

- if the exhaust brake is used as work brake, the permissible transmission torques are to be considered

Explanation of drive parameters:

n2N [min⁻¹] - rated speed of the motor on the output

M20 [Nm] - Stall torque of the geared motor (resulting from the stall torque M0 of the motor, the gear ratio i and the gear losses).

For other operating points, the torque values can be converted from the motor characteristics (page M12-M16) using the gear ratio i and the speed/torque factor fm to the output of the geared motor.

For average engine speeds $n1m > 0$ and load characteristics $S \geq 1$ the following applies approximately:

$$M2 = M1 \cdot i \cdot fm [Nm]$$

i<40:

$$fm = 0,8 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

40<i≤100:

$$fm = 0,7 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

i>100:

$$fm = 0,65 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

a1 = 1 (input and output horizontal)

a1 = 1,1 (input or output vertical)

$$(M2a \leq M2 \cdot S/fB/fL, M2eff \leq M2)$$

a [-] - parameter for the calculation of fm

S [-] - quotient of gear unit and motor rated torque without taking into account the thermal breakaway performance

n1N [rpm] - rated speed of the motor (observe the perm. gear unit speed)

M2B [Nm] - max. perm. acceleration torque of the gear unit (gear unit and/or motor)

M2NOT [Nm] - max. torque capacity of the gear unit (10^3 load changes)

i [-] - gear unit ratio

iexact [-] - math. exact gear unit ratio

n1MAX [min⁻¹] - max. perm. input speed of the gear unit

DBH - Continuous operation - input and output horizontal

DBV - Continuous operation - input or output vertical

ZB - Cycle operation
(at 20 °C ambient temperature)

$$n1m \leq n1MAXDB/ft$$

max. permissible gear unit temperature ≤ 80°C

The max. permissible speed of the motor depends on their voltage limit curves (see page M12-M16)

J1 [10⁴ kgm²] - drive inertia reduced to the input

C2 [Nm/arcm in] - torsional rigidity of the gear unit (final rigidity) reduced to the gear unit output

G [kg] - weight of the drive

Tableaux des puissances: Motoréducteurs à roue et vis sans fin **SMS S**

Les caractéristiques techniques des moteurs ED et EK STÖBER qui vont suivre se prêtent aussi bien à la sélection d'entraînements destinés à un fonctionnement continu que pour la planification d'entraînements destinés à un fonctionnement cyclique.

À cet effet, sont indiqués les couples maximaux admissibles et les caractéristiques de charge des réducteurs.

Dans l'objectif d'un dimensionnement adéquat des réducteurs, respecter, les valeurs limites (voir en bas et page A10 Projet d'entraînement):

- les couples admis du réducteur sont à prendre en considération dès que le frein moteur est utilisé comme frein de service

Ci-dessous, quelques explications concernant les valeurs caractéristiques:

n2N [min⁻¹] - Vitesse du moteur à la sortie

M20 [Nm] - Couple d'immobilisation du moteur réducteur (résultant du couple d'immobilisation M0 du moteur, du rapport de réduction i et des pertes dues à la transmission). Pour d'autres points de travail, il est possible de convertir les couples issus des caractéristiques du moteur (pages M12-M16) avec le rapport de réduction i et le coefficient de vitesse /de couple fm sur la sortie du moteuréducteur.

Pour les vitesses moyennes $n1m > 0$ et caractéristiques de charge $S \geq 1$, la formule suivante s'applique approximativement :

$$M2 = M1 \cdot i \cdot fm [Nm]$$

i<40:

$$fm = 0,8 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

40<i≤100:

$$fm = 0,7 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

i>100:

$$fm = 0,65 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

a1 = 1 (entrée et sortie horizontale)

a1 = 1,1 (entrée ou sortie verticale)

$$(M2a \leq M2 \cdot S/fB/fL, M2eff \leq M2)$$

a [-] - Paramètre pour le calcul fm

S [-] - Quotient du couple nominal du réducteur et du couple nominal du moteur sans considérer la puissance limite thermique

n1N [min⁻¹] - Vitesse de mesure de moteur (observer les vitesses des réducteur perm.)

M2B [Nm] - couple d'accélération maximal admissible du réducteur (réducteur et/ou moteur)

M2NOT [Nm] - couple maximal transmissible du réducteur (à des charges 10^3)

i [-] - rapport de réducteur

iexact [-] - rapport math. exact de réducteur

n1MAX [min⁻¹] - Vitesse d'entrée maxi permis du réducteur

DBH - régime continu - entrée et sortie horizontale

DBV - régime continu - entrée ou sortie verticale

ZB - régime cyclique
(température ambiante 20°C)

$$n1m \leq n1MAXDB/ft$$

température admissible max. du réducteur ≤ 80°C

La vitesse d'entrée maxi permis du moteur dépendantes en le courbes limite de tension (voir page M12-M16)

J1 [10⁴ kgm²] - couple d'inertie de masse du réducteur correspondant à l'entrée

C2 [Nm/arcm in] - rigidité en torsion du réducteur (rigidité finale) correspondant à la sortie du réducteur

G [kg] - poids de l'entraînement

Die nachfolgenden Leistungsübersichten mit STÖBER ED- und EK-Motoren sind sowohl zur Antriebsauswahl für Durchlaufbetrieb als auch für Antriebsprojektierung bei Taktbetrieb geeignet.

Hierfür sind die zulässigen maximalen Momente wie auch die Lastkennwerte der Getriebe angegeben.

Für die sichere Auslegung sind die Grenzbedingungen zu beachten (siehe unten und Seite A10 Antriebsprojektierung):

- sofern die Motorbremse als Arbeitsbremse benutzt wird, sind die zulässigen Getriebedrehmomente zu beachten

Nachfolgend Erläuterungen zu den Kennwerten:

n2N [min⁻¹] - Bemessungsdrehzahl des Motors am Abtrieb

M20 [Nm] - Stillstandsdrehmoment des Getriebemotors (resultierend aus dem Stillstandsdrehmoment M0 des Motors, der Getriebeübersetzung i und den Getriebeverlusten).

Für andere Arbeitspunkte können die Drehmomentwerte aus den Motorkennlinien (Seite M12-M16) mit der Getriebeübersetzung i und dem Drehzahl-/Drehmomentfaktor fm auf den Abtrieb des Getriebemotors umgerechnet werden.

Für mittlere Motordrehzahlen $n1m > 0$ und Lastkennwerte $S \geq 1$ gilt näherungsweise:

$$M2 = M1 \cdot i \cdot fm [Nm]$$

i<40:

$$fm = 0,8 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

40<i≤100:

$$fm = 0,7 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

i>100:

$$fm = 0,65 - (a/1000) \cdot a1 \cdot ft \cdot (n1/1000min^{-1})^2$$

a1 = 1 (Eintritt und Abtrieb horizontal)

a1 = 1,1 (Eintritt oder Abtrieb vertikal)

$$(M2a \leq M2 \cdot S/fB/fL, M2eff \leq M2)$$

a [-] - Parameter zur Berechnung fm

S [-] - Quotient zwischen Getriebe- und Motormoment ohne Berücksichtigung der thermischen Grenzleistung

n1N [min⁻¹] - Bemessungsdrehzahl des Motors (zulässige Getriebedrehzahlen beachten)

M2B [Nm] - max. zul. Beschleunigungsmoment des Antriebs (Getriebe und/oder Motor)

M2NOT [Nm] - max. übertragbares Drehmoment des Getriebes (10^3 Lastwechsel)

i [-] - Getriebeübersetzung

iexact [-] - math. genaue Getriebeübersetzung

n1MAX [min⁻¹] - max. zul. Eintriebsdrehzahl des Getriebes

DBH - Dauerbetrieb - Eintrieb und Abtrieb horizontal

DBV - Dauerbetrieb - Eintrieb oder Abtrieb vertikal

ZB - Zyklusbetrieb
(bei 20 °C Umgebungstemperatur)

$$n1m \leq n1MAXDB/ft$$

max. zulässige Getriebetemperatur ≤ 80°C

Die max. zul. Drehzahlen der Motoren sind abhängig von ihren Spannungsgrenzkurven (siehe Seite M12-M16).

J1 [10⁴ kgm²] - Massenträgheitsmoment des Antriebs bezogen auf den Eintrieb

C2 [Nm/arcm in] - Getriebe-Drehsteifigkeit (Endsteifigkeit) bezogen auf den Getriebeabtrieb

G [kg] - Gewicht des Antriebs

Schneckengetriebemotoren **S**

*Helical Worm Geared Motors **S***

Motoréducteurs à roue et vis sans fin **S**



STÖBER

Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite S8!

Please take notice of the indications on page S8!

Veuillez s. v. p. prendre en considération les observations à la page S8!

n2N [min-1]	M20 [Nm]	a	S	Typ	n1N [min-1]	M2B [Nm]	M2NOT [Nm]	i	iexact	n1MAX DBH [min-1]	n1MAX DBV [min-1]	n1MAX ZB [min-1]	J1 [10-4 kgm ²]	C2 [Nm/ arcmin]	G [kg]
S4 (M2BMAX=960 Nm)															
143	135	14	3,5	S402_0140 EK702U	2000	460	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	18	29	49
143	190	19	2,5	S402_0140 EK703U	2000	630	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	24	29	52
143	248	25	1,9	S402_0140 ED704U	2000	680	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	31	29	56
143	348	33	1,4	S402_0140 ED706U	2000	680	970	13,95	279/20	2800	2500	3800	44	29	63
172	104	9,2	3,7	S402_0175 EK502U	3000	320	470	17,49	612/35	2800	2500	3800	7,3	29	44
172	144	12	2,8	S402_0175 ED503U	3000	380	470	17,49	612/35	2800	2500	3800	9,9	29	46
172	170	15	3,2	S402_0175 EK702U	3000	570	1100	17,49	612/35	2800	2500	3800	17	29	49
172	224	19	1,8	S402_0175 ED505U	3000	380	470	17,49	612/35	2800	2500	3800	15	29	50
172	239	21	2,3	S402_0175 EK703U	3000	720	1100	17,49	612/35	2800	2500	3800	24	29	52
172	313	27	1,8	S402_0175 ED704U	3000	720	1100	17,49	612/35	2800	2500	3800	30	29	56
172	402	34	1,4	S402_0175 EK803U	3000	720	1100	17,49	612/35	2800	2500	3800	65	29	68
172	439	36	1,3	S402_0175 ED706U	3000	720	1100	17,49	612/35	2800	2500	3800	43	29	63
173	112	14	3,5	S402_0115 EK702U	2000	380	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	19	29	49
173	158	19	2,5	S402_0115 EK703U	2000	530	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	25	29	52
173	207	25	2,0	S402_0115 ED704U	2000	570	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	32	29	56
173	290	33	1,5	S402_0115 ED706U	2000	570	810	11,57	81/7	2400	2100	3200	45	29	63
215	136	14	3,4	S402_0140 EK702U	3000	460	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	18	29	49
215	192	20	2,4	S402_0140 EK703U	3000	640	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	24	29	52
215	251	25	1,9	S402_0140 ED704U	3000	680	940	13,95	279/20	2800	2500	3800	31	29	56
215	323	32	1,5	S402_0140 EK803U	3000	680	970	13,95	279/20	2800	2500	3800	65	29	68
215	352	34	1,4	S402_0140 ED706U	3000	680	970	13,95	279/20	2800	2500	3800	44	29	63
215	91	14	3,5	S402_0093 EK702U	2000	310	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	20	29	49
215	128	19	2,5	S402_0093 EK703U	2000	430	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	27	29	52
215	167	24	2,0	S402_0093 ED704U	2000	470	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	33	29	56
215	234	33	1,5	S402_0093 ED706U	2000	470	660	9,281	297/32	2400	2100	3200	46	29	63
259	114	14	3,4	S402_0115 EK702U	3000	380	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	19	29	49
259	160	19	2,5	S402_0115 EK703U	3000	530	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	25	29	52
259	209	25	1,9	S402_0115 ED704U	3000	570	790	11,57	81/7	2400	2100	3200	32	29	56
259	269	31	1,5	S402_0115 EK803U	3000	570	810	11,57	81/7	2400	2100	3200	66	29	68
259	294	34	1,4	S402_0115 ED706U	3000	570	810	11,57	81/7	2400	2100	3200	45	29	63
323	92	14	3,5	S402_0093 EK702U	3000	310	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	20	29	49
323	129	19	2,5	S402_0093 EK703U	3000	430	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	27	29	52
323	169	25	1,9	S402_0093 ED704U	3000	470	630	9,281	297/32	2400	2100	3200	33	29	56
323	217	31	1,5	S402_0093 EK803U	3000	470	660	9,281	297/32	2400	2100	3200	68	29	68
323	237	33	1,4	S402_0093 ED706U	3000	470	660	9,281	297/32	2400	2100	3200	46	29	63

Maßbilder:
SMS Schnecken-
getriebemotoren **S**

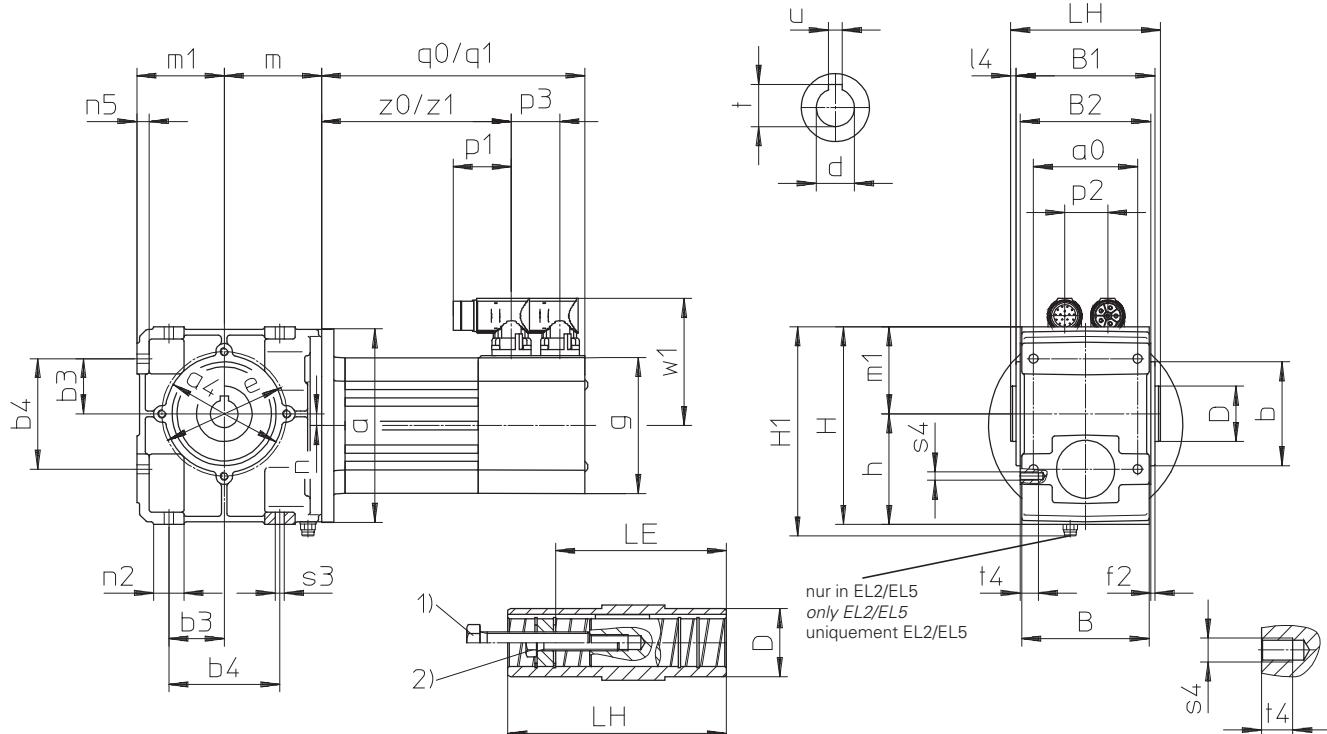
Dimensioned drawings: Croquis cotés:
SMS S Helical Worm
Geared Motors Motorréducteurs à roue
et vis sans fin **SMS S**





SO..ANG....E

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein



Aufsteckausführung: 1), 2) siehe Seite A12

Shaft mounted: 1), 2) see page A12

Exécution à arbre creux: 1), 2) voir page A12

Typ	a0	øa1	øa4	øb	øb1	b3	b4	B	B1	B2	c1	c2	ød	øD	øe	øe1	f1
S0	75	120	85	75j6	80j6	40	80	92	100	94	9	28	20H7	40	90	100	3

Maße **a**, **m**, **n** siehe nächste Seite.

Dimensions **a**, **m**, **n** see next page.

Dimensions **a**, **m**, **n** voir la page suivant.

Typ	f2	h	H	H1	l4	LE	LH	m1	n2	n5	o2	øs1	øs3	s4	t	t4	u
S0	3	80	143	158	4	86	108	63	22	9	75	6,6	6,6	M6	22,8	13	6JS9

Typ	□g	p1	p2	p3	q0	q1	w1	z0	z1
ED302	72	42	14	44	158,0	170,0	78	98,0	98,0
ED303	72	42	14	44	176,0	188,0	78	116,0	116,0
ED401	98	42	31	35	155,0	201,0	91	102,0	148,0
ED402	98	42	31	35	190,0	236,0	91	137,0	183,0
ED403	98	42	31	35	225,0	271,0	91	172,0	218,0

ED2/ED3 nur mit Leistungsstecker möglich.
 ED4 - ED8 und EK5 - EK8 mit Leistungsstecker oder Klemmenkasten.

*ED2/ED3 only possible with power connector.
 ED4 - ED8 and EK5 - EK8 with power connector or terminal box.*

ED2/ED3 seulement possible avec connecteur multibroches. ED4 - ED8 et EK5 - EK8 possible avec connecteur multibroches où boîte à bornes.

* **ED706, ED806 KE = 100 / ED808 KE = 110**

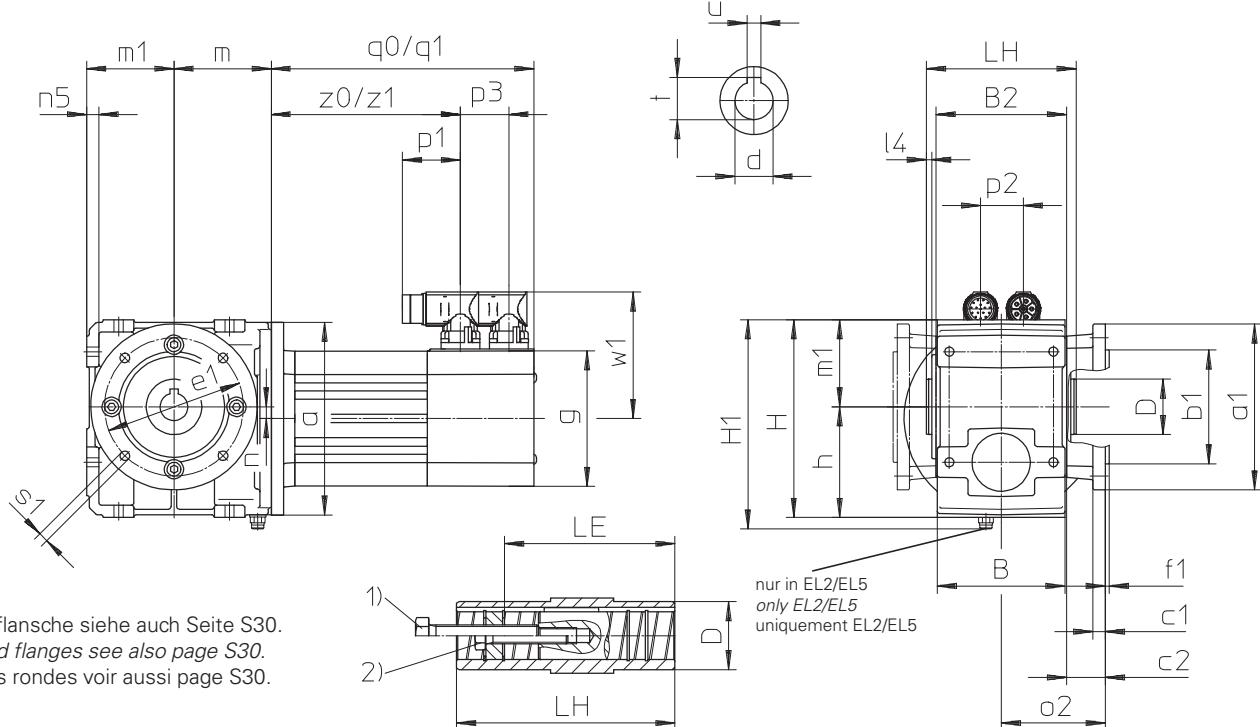
Schneckengetriebemotoren **S** Rundflansch
*Helical Worm Geared Motors **S** Round flange*
 Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Bride ronde



STÖBER

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein

S0..ANF...E_



Aufsteckausführung: 1), 2) siehe Seite A12

Shaft mounted: 1), 2) see page A12

Exécution à arbre creux: 1), 2) voir page A12

Typ	a	ED3 m	n	a	ED4 m	n
S002	ø72	70	8,5	ø140	70	8,5

Weitere Maße siehe vorherige Seite.

Further dimensions see previous page.

Autres dimensions voir la page précédent.

Schneckengetriebemotoren **S** Gewindelochkreis

*Helical Worm Geared Motors **S** Pitch circle diameter*

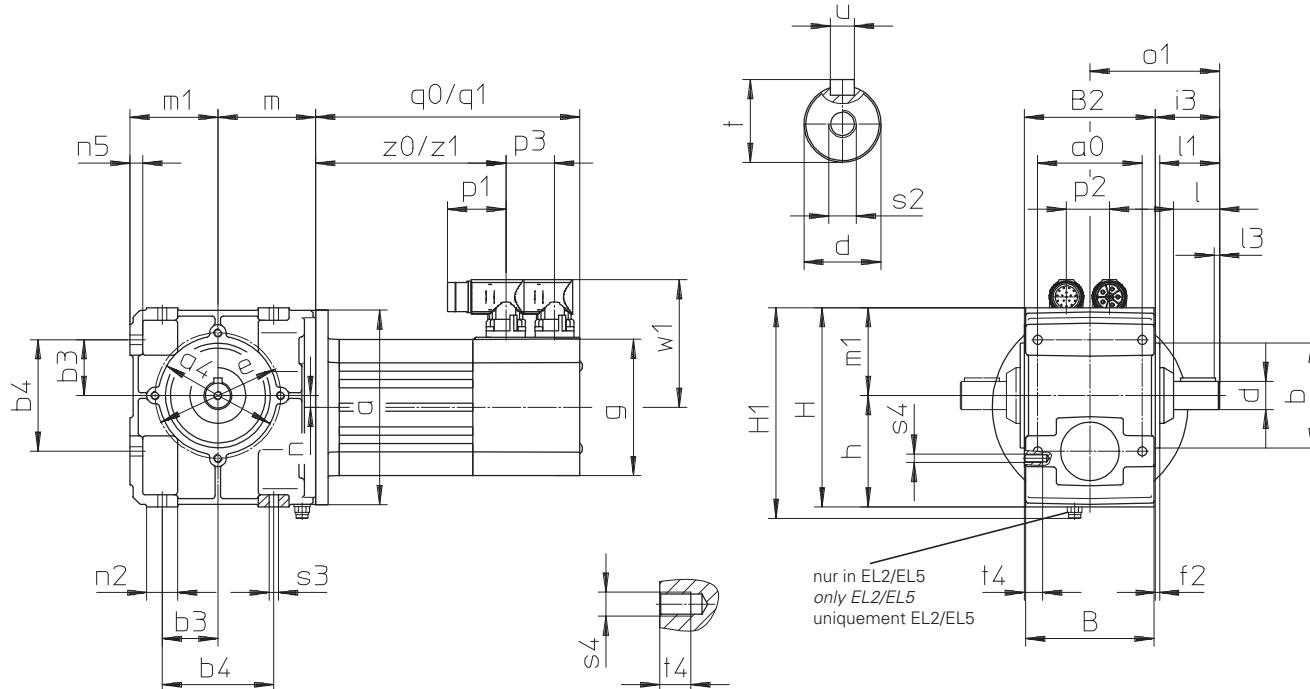
*Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Fixation à trous taraudés*



STÖBER

SO..VNG....E

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	a0	øa1	øa4	øb	øb1	b3	b4	B	B2	c1	c2	ød	øe	øe1	f1	f2	h
S0	75	120	85	75j6	80j6	40	80	92	94	9	28	20k6	90	100	3	3	80

Maße **a**, **m**, **n** siehe nächste Seite.

Dimensions **a**, **m**, **n** see next page.

Dimensions **a**, **m**, **n** voir la page suivant.

Typ	H	H1	i3	I	I1	I3	m1	n2	n5	o	o1	o2	øs1	s2	øs3	s4	t	t4	u
S0	143	158	53	40	50	3	63	22	9	115	100	75	6,6	M6	6,6	M6	22,5	13	A6x6x32

Typ	□g	p1	p2	p3	q0	q1	w1	z0	z1
ED302	72	42	14	44	158,0	170,0	78	98,0	98,0
ED303	72	42	14	44	176,0	188,0	78	116,0	116,0
ED401	98	42	31	35	155,0	201,0	91	102,0	148,0
ED402	98	42	31	35	190,0	236,0	91	137,0	183,0
ED403	98	42	31	35	225,0	271,0	91	172,0	218,0

ED2/ED3 nur mit Leistungsstecker möglich.
 ED4 - ED8 und EK5 - EK8 mit Leistungsstecker oder Klemmenkasten.

*ED2/ED3 only possible with power connector.
 ED4 - ED8 and EK5 - EK8 with power connector or terminal box.*

ED2/ED3 seulement possible avec connecteur multibroches. ED4 - ED8 et EK5 - EK8 possible avec connecteur multibroches ou boîte à bornes.

* **ED706, ED806 KE = 100 / ED808 KE = 110**

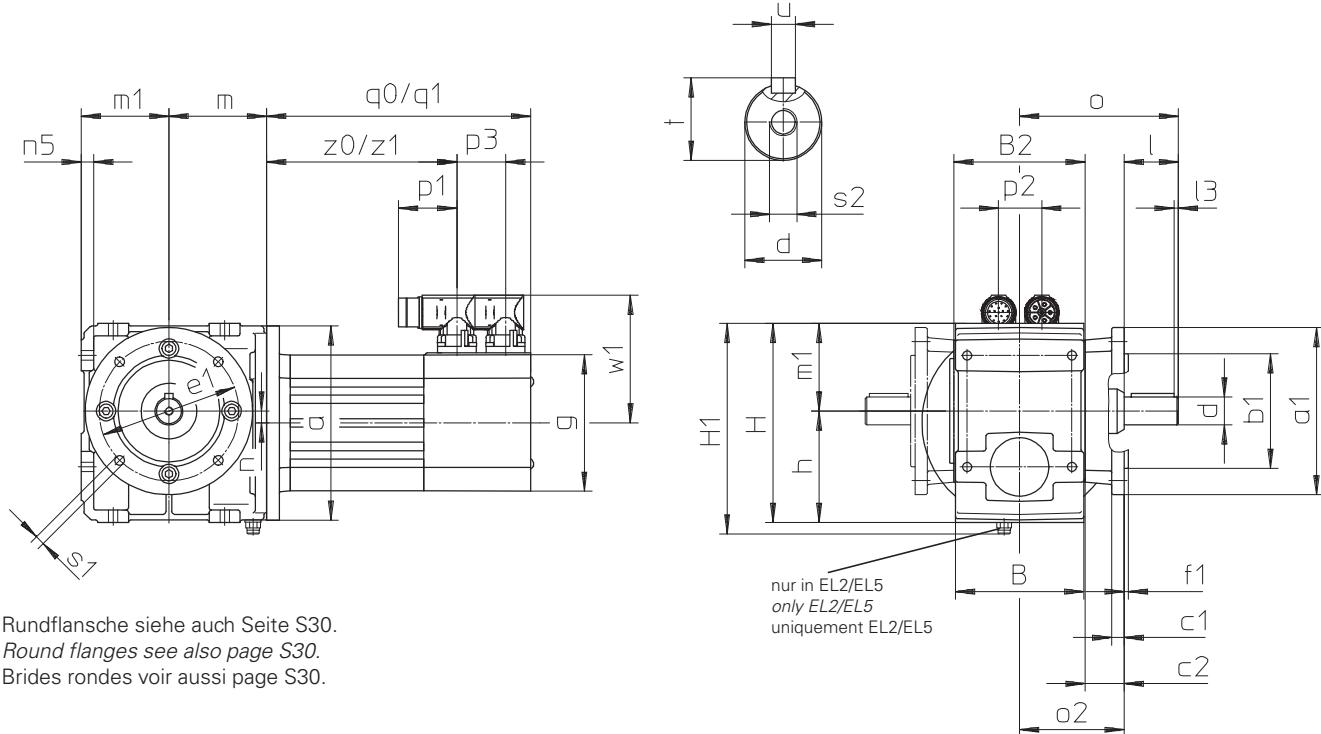
Schneckengetriebemotoren **S** Rundflansch
*Helical Worm Geared Motors **S** Round flange*
 Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Bride ronde



STÖBER

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein

S0..VNF...E_



Rundflansche siehe auch Seite S30.
 Round flanges see also page S30.
 Brides rondes voir aussi page S30.

Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	a	ED3 m	n	a	ED4 m	n
S002	ø72	70	8,5	ø140	70	8,5

Weitere Maße siehe vorherige Seite.

Further dimensions see previous page.

Autres dimensions voir la page précédent.

Schneckengetriebemotoren **S** Gewindelochkreis

*Helical Worm Geared Motors **S** Pitch circle diameter*

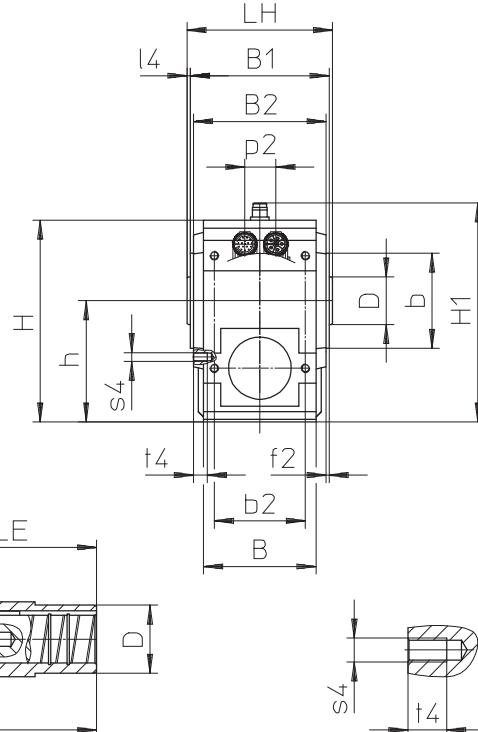
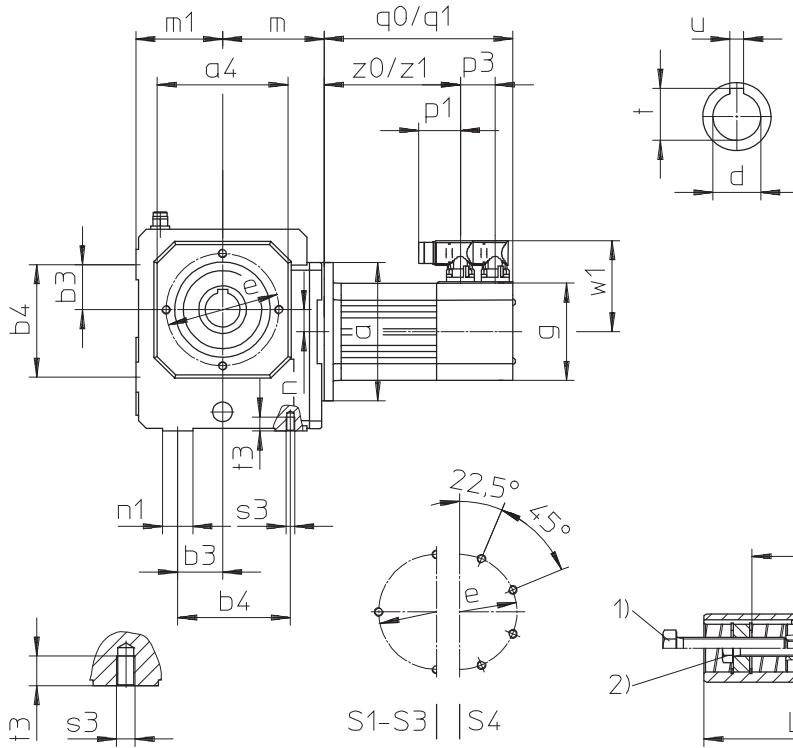
Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Fixation à trous taraudés



STÖBER

S1..AG....E_ - S4..AG....E_

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein



Aufsteckausführung: 1), 2) siehe Seite A12

Shaft mounted: 1), 2) see page A12

Exécution à arbre creux: 1), 2) voir page A12

Typ	$\varnothing a_1$	$\square a_4$	$\varnothing b$	$\varnothing b_1$	b_2	b_3	b_4	B	B_1	B_2	c_1	c_2	$\varnothing d$	$\varnothing D$	$\varnothing e$	$\varnothing e_1$	f_1
S1	160	105	75j6	110j6	70	40	90	90	112	106	10	32,0	25H7	40	90	130	3,5
S2	200	132	95j6	130j6	90	52	115	115	142	134	14	38,0	30H7	45	115	165	3,5
S2	200	132	95j6	130j6	90	52	115	115	142	134	14	38,0	35H7	50	115	165	3,5
S3	250	152	110j6	180j6	105	52	130	130	160	153	15	40,0	40H7	55	130	215	4,0
S4	250	145	110j6	180j6	120	67	155	148	180	173	15	39,5	50H7	65	130	215	4,0

Maße **a**, **m**, **n** siehe nächste Seite.

Dimensions **a**, **m**, **n** see next page.

Dimensions **a**, **m**, **n** voir la page suivant.

Typ	f_2	h	H	H_1	l_4	LE	LH	m_1	n_1	o_2	$\varnothing s_1$	s_3	s_4	t	t_3	t_4	u
S1	3,0	100	167	187	4	98	120	70	25	85,0	9	M8	M8	28,3	13	13	8JS9
S2	4,0	120	200	220	3	122	148	85	30	105,0	11	M10	M8	33,3	16	13	8JS9
S2	4,0	120	200	220	4	119	150	85	30	105,0	11	M10	M8	38,3	16	13	10JS9
S3	3,5	140	233	253	4	136	168	100	35	116,5	14	M10	M10	43,3	16	16	12JS9
S4	3,5	160	263	283	5	153	190	110	40	126,0	14	M12	M10	53,8	19	16	14JS9

Typ	$\square g$	p_1	p_2	p_3	q_0	q_1	w_1	z_0	z_1
ED213	55	42	6	52,0	166,0	175,0	70,0	83,0	83,0
ED302	72	42	14	44,0	158,0	170,0	78,0	98,0	98,0
ED303	72	42	14	44,0	176,0	188,0	78,0	116,0	116,0
ED401	98	42	31	35,0	155,0	201,0	91,0	102,0	148,0
ED402	98	42	31	35,0	190,0	236,0	91,0	137,0	183,0
ED403	98	42	31	35,0	225,0	271,0	91,0	172,0	218,0
ED503	115	42	32	35,0	227,0	278,0	100,0	170,0	221,0
ED505	115	42	32	35,0	297,0	348,0	100,0	240,0	291,0
ED704	145	42	40	35,0	285,5	349,0	115,0	228,5	292,5
ED706	145	42	40	35,0	355,5	419,0	115,0	298,5	362,5
ED706*	145	71	40	29,5	355,5	419,0	137,0	298,5	362,5
EK501	115	42	32	35,0	157,0	185,0	100,0	100,0	128,0
EK502	115	42	32	35,0	192,0	220,0	100,0	135,0	163,0
EK702	145	42	40	35,0	215,5	241,5	115,0	158,5	184,5
EK703	145	42	40	35,0	250,5	276,5	115,0	193,5	219,5
EK803	190	42	56	44,0	278,5	311,5	136,5	215,5	215,5

ED2/ED3 nur mit Leistungsstecker möglich.
 ED4 - ED8 und EK5 - EK8 mit Leistungsstecker oder Klemmenkasten.

ED2/ED3 only possible with power connector.

ED4 - ED8 and EK5 - EK8 with power connector or terminal box.

ED2/ED3 seulement possible avec connecteur multibroches. ED4 - ED8 et EK5 - EK8 possible avec connecteur multibroches où boîte à bornes.

* **ED706, ED806 KE = 100 / ED808 KE = 110**

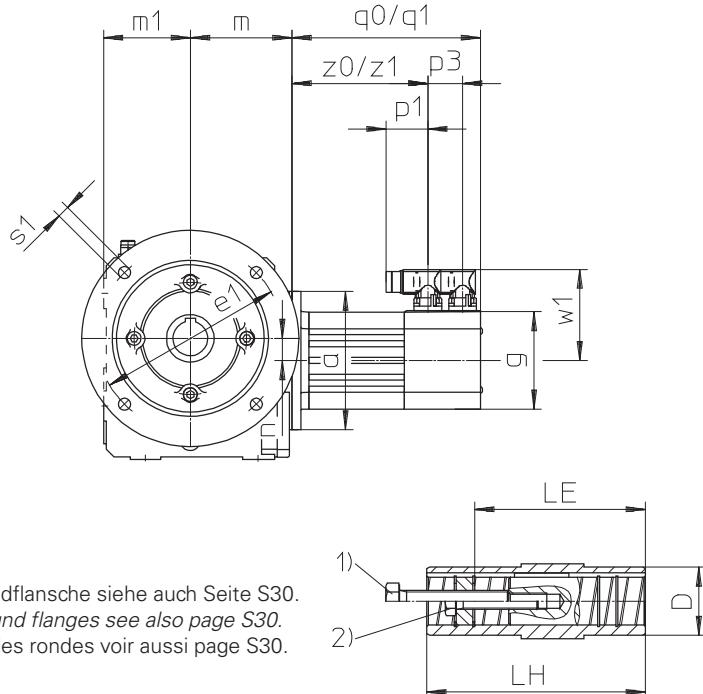
Schneckengetriebemotoren **S** Rundflansch
*Helical Worm Geared Motors **S** Round flange*
 Motoréducteurs à roue et vis sans fin **S** Bride ronde



STÖBER

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein

S1..AF...E_ - S4..AF...E_



Rundflansche siehe auch Seite S30.
Round flanges see also page S30.
 Brides rondes voir aussi page S30.

Aufsteckausführung: 1), 2) siehe Seite A12

Shaft mounted: 1), 2) see page A12

Exécution à arbre creux: 1), 2) voir page A12

Typ	ED2			ED3			ED4			ED5/EK5			ED7/EK7			ED8/EK8		
	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n
S102	□55	77	14,0	□72	83	14,0	ø140	83	14,0	ø160	87	14,0	-	-	-	-	-	-
S202	-	-	-	□72	98	17,0	ø140	98	17,0	ø160	102	17,0	ø200	104	17,0	-	-	-
S203	-	-	-	ø140	135	17,0	ø140	135	17,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-
S302	-	-	-	ø140	113	25,5	ø140	113	25,5	ø160	117	25,5	ø200	119	25,5	-	-	-
S303	-	-	-	ø140	150	25,5	ø140	150	25,5	ø160	160	62,0	-	-	-	-	-	-
S402	-	-	-	-	-	-	-	-	-	ø160	129	30,0	ø200	131	30,0	ø250	134	30,0
S403	-	-	-	-	-	-	ø140	162	30,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-

Weitere Maße siehe vorherige Seite.

Further dimensions see previous page.

Autres dimensions voir la page précédent.

Schneckengetriebemotoren **S** Gewindelochkreis

*Helical Worm Geared Motors **S** Pitch circle diameter*

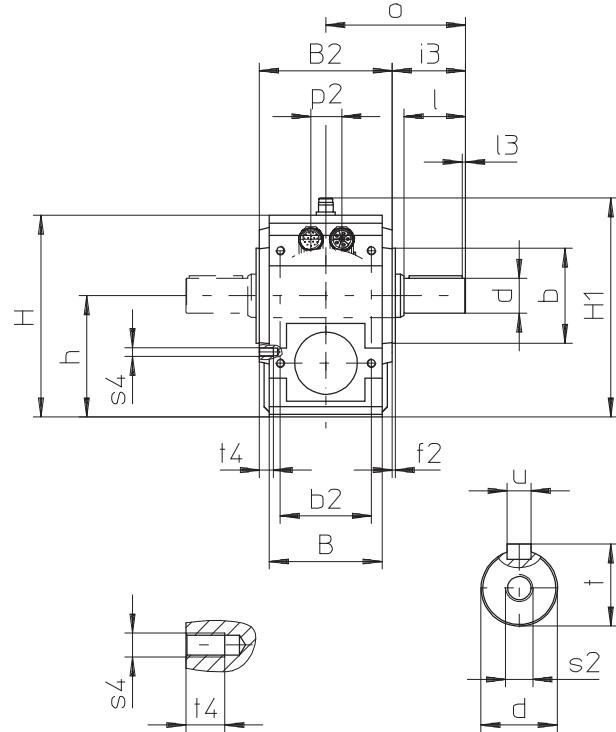
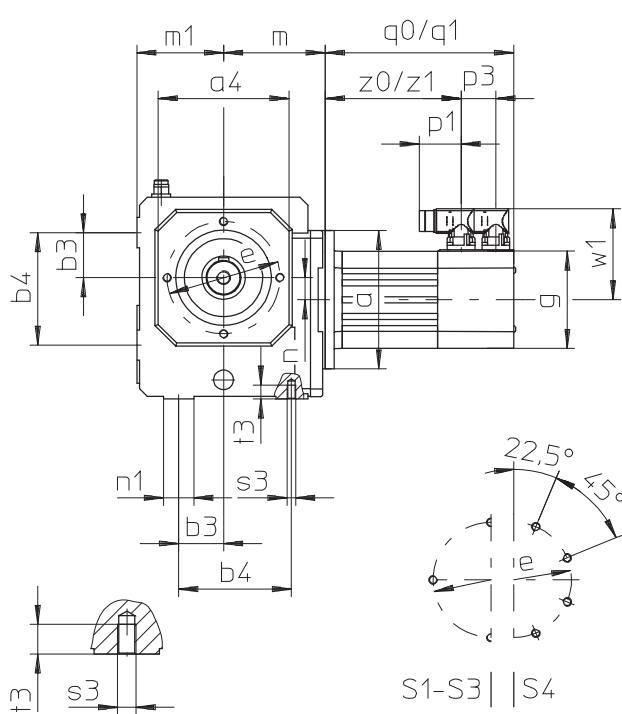
*Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Fixation à trous taraudés*



STÖBER

S1..VG....E_ - S4..VG....E_

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	øa1	□a4	øb	øb1	b2	b3	b4	B	B2	c1	c2	ød	øe	øe1	f1	f2	h
S1	160	105	75j6	110j6	70	40	90	90	106	10	32,0	25k6	90	130	3,5	3,0	100
S2	200	132	95j6	130j6	90	52	115	115	134	14	38,0	30k6	115	165	3,5	4,0	120
S3	250	152	110j6	180j6	105	52	130	130	153	15	40,0	40k6	130	215	4,0	3,5	140
S4	250	145	110j6	180j6	120	67	155	148	173	15	39,5	45k6	130	215	4,0	3,5	160

Maße **a**, **m**, **n** siehe nächste Seite.

Dimensions **a**, **m**, **n** see next page.

Dimensions **a**, **m**, **n** voir la page suivant.

Typ	H	H1	i2	i3	I	I3	m1	n1	o	o2	øs1	s2	s3	s4	t	t3	t4	u
S1	167	187	30,0	62,0	50	4	70	25	115	85,0	9	M10	M8	M8	28,0	13	13	A8x7x40
S2	200	220	33,0	71,0	60	4	85	30	138	105,0	11	M10	M10	M8	33,0	16	13	A8x7x50
S3	233	253	53,5	93,5	80	4	100	35	170	116,5	14	M16	M10	M10	43,0	16	16	A12x8x70
S4	263	283	64,0	103,5	90	4	110	40	190	126,0	14	M16	M12	M10	48,5	19	16	A14x9x80

Typ	□g	p1	p2	p3	q0	q1	w1	z0	z1
ED213	55	42	6	52,0	166,0	175,0	70,0	83,0	83,0
ED302	72	42	14	44,0	158,0	170,0	78,0	98,0	98,0
ED303	72	42	14	44,0	176,0	188,0	78,0	116,0	116,0
ED401	98	42	31	35,0	155,0	201,0	91,0	102,0	148,0
ED402	98	42	31	35,0	190,0	236,0	91,0	137,0	183,0
ED403	98	42	31	35,0	225,0	271,0	91,0	172,0	218,0
ED503	115	42	32	35,0	227,0	278,0	100,0	170,0	221,0
ED505	115	42	32	35,0	297,0	348,0	100,0	240,0	291,0
ED704	145	42	40	35,0	285,5	349,0	115,0	228,5	292,5
ED706	145	42	40	35,0	355,5	419,0	115,0	298,5	362,5
ED706*	145	71	40	29,5	355,5	419,0	137,0	298,5	362,5
EK501	115	42	32	35,0	157,0	185,0	100,0	100,0	128,0
EK502	115	42	32	35,0	192,0	220,0	100,0	135,0	163,0
EK702	145	42	40	35,0	215,5	241,5	115,0	158,5	184,5
EK703	145	42	40	35,0	250,5	276,5	115,0	193,5	219,5
EK803	190	42	56	44,0	278,5	311,5	136,5	215,5	215,5

ED2/ED3 nur mit Leistungsstecker möglich.
 ED4 - ED8 und EK5 - EK8 mit Leistungsstecker oder Klemmenkasten.

*ED2/ED3 only possible with power connector.
 ED4 - ED8 and EK5 - EK8 with power connector or terminal box.*

ED2/ED3 seulement possible avec connecteur multibroches. ED4 - ED8 et EK5 - EK8 possible avec connecteur multibroches où boîte à bornes.

* **ED706, ED806 KE = 100 / ED808 KE = 110**

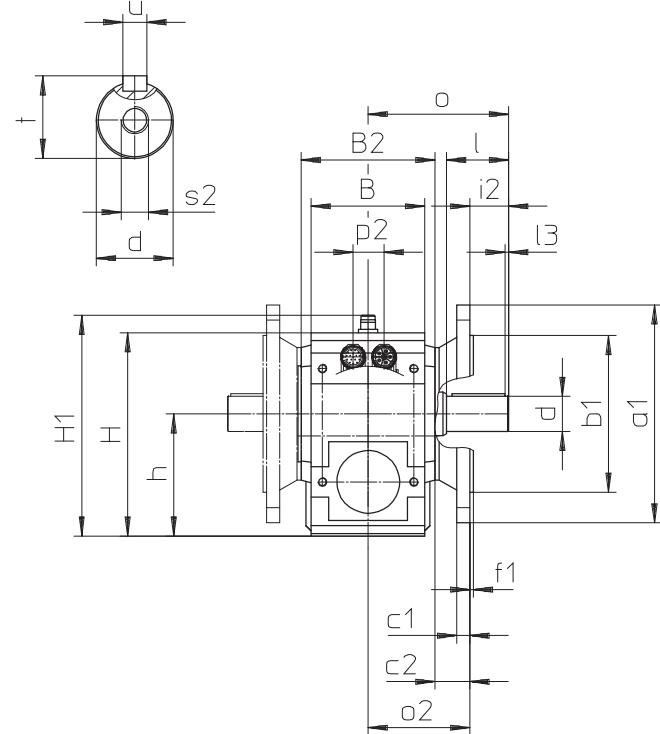
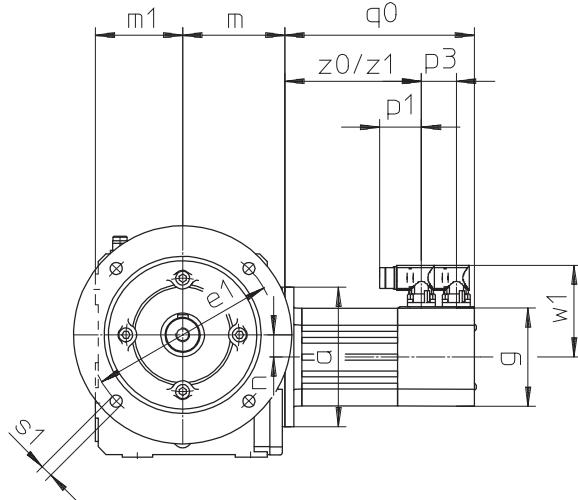
Schneckengetriebemotoren **S** Rundflansch
*Helical Worm Geared Motors **S** Round flange*
 Motoréducteurs à roue et vis sans fin **S** Bride ronde



STÖBER

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein

S1..VF...E_ - S4..VF...E_



Rundflansche siehe auch Seite S30.
Round flanges see also page S30.
 Brides rondes voir aussi page S30.

Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	ED2			ED3			ED4			ED5/EK5			ED7/EK7			ED8/EK8		
	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n
S102	□55	77	14,0	□72	83	14,0	ø140	83	14,0	ø160	87	14,0	-	-	-	-	-	-
S202	-	-	-	□72	98	17,0	ø140	98	17,0	ø160	102	17,0	ø200	104	17,0	-	-	-
S203	-	-	-	ø140	135	17,0	ø140	135	17,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-
S302	-	-	-	ø140	113	25,5	ø140	113	25,5	ø160	117	25,5	ø200	119	25,5	-	-	-
S303	-	-	-	ø140	150	25,5	ø140	150	25,5	ø160	160	62,0	-	-	-	-	-	-
S402	-	-	-	-	-	-	-	-	-	ø160	129	30,0	ø200	131	30,0	ø250	134	30,0
S403	-	-	-	-	-	-	ø140	162	30,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-

Weitere Maße siehe vorherige Seite.

Further dimensions see previous page.

Autres dimensions voir la page précédent.

Schneckengetriebemotoren **S** Fußausführung

*Helical Worm Geared Motors **S** Foot mounting*

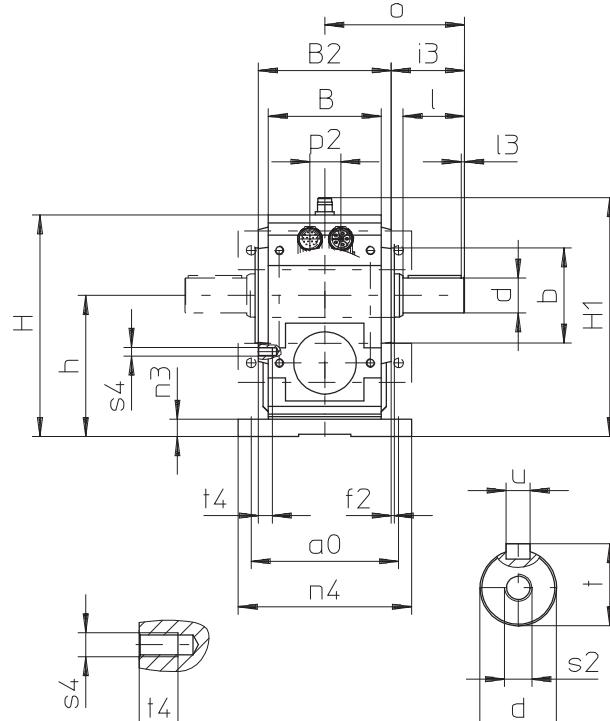
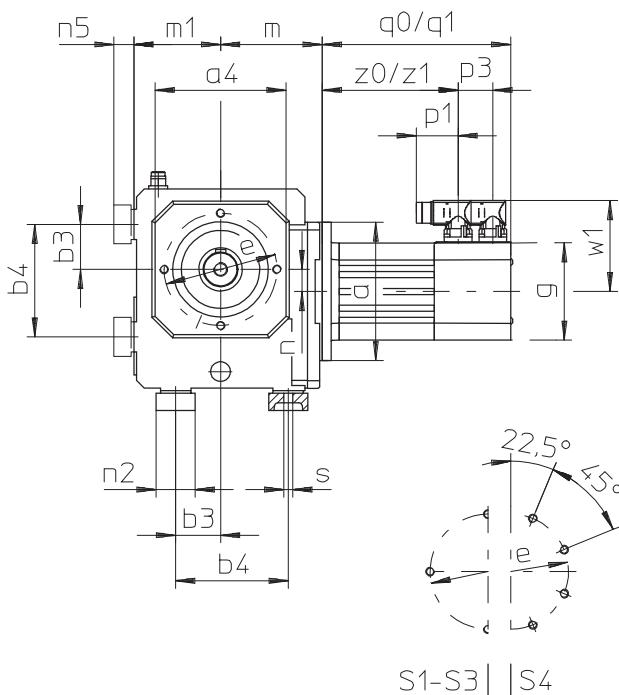
Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Exécution à pattes



STÖBER

S1..VNG....E_ - S4..VNG....E_

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	a0	□a4	øb	b3	b4	B	B2	ød	øe	f2	h	H	H1
S1	115	105	75j6	40	90	90	106	25k6	90	3,0	115	182	202
S2	155	132	95j6	52	115	115	134	30k6	115	4,0	143	223	243
S3	170	152	110j6	52	130	130	153	40k6	130	3,5	163	256	276
S4	200	145	110j6	67	155	148	173	45k6	130	3,5	185	288	308

Maße **a**, **m**, **n** siehe nächste Seite.

Dimensions **a**, **m**, **n** see next page.

Dimensions **a**, **m**, **n** voir la page suivant.

Typ	i3	I	I3	m1	n2	n3	n4	n5	O	øs	s2	s4	t	t4	u
S1	62,0	50	4	70	30	13	140	15	115	9,0	M10	M8	28,0	13	A8x7x40
S2	71,0	60	4	85	40	20	185	23	138	11,0	M10	M8	33,0	13	A8x7x50
S3	93,5	80	4	100	45	20	200	23	170	11,0	M16	M10	43,0	16	A12x8x70
S4	103,5	90	4	110	50	22	230	25	190	14,0	M16	M10	48,5	16	A14x9x80

Typ	□g	p1	p2	p3	q0	q1	w1	z0	z1
ED213	55	42	6	52,0	166,0	175,0	70,0	83,0	83,0
ED302	72	42	14	44,0	158,0	170,0	78,0	98,0	98,0
ED303	72	42	14	44,0	176,0	188,0	78,0	116,0	116,0
ED401	98	42	31	35,0	155,0	201,0	91,0	102,0	148,0
ED402	98	42	31	35,0	190,0	236,0	91,0	137,0	183,0
ED403	98	42	31	35,0	225,0	271,0	91,0	172,0	218,0
ED503	115	42	32	35,0	227,0	278,0	100,0	170,0	221,0
ED505	115	42	32	35,0	297,0	348,0	100,0	240,0	291,0
ED704	145	42	40	35,0	285,5	349,0	115,0	228,5	292,5
ED706	145	42	40	35,0	355,5	419,0	115,0	298,5	362,5
ED706*	145	71	40	29,5	355,5	419,0	137,0	298,5	362,5
EK501	115	42	32	35,0	157,0	185,0	100,0	100,0	128,0
EK502	115	42	32	35,0	192,0	220,0	100,0	135,0	163,0
EK702	145	42	40	35,0	215,5	241,5	115,0	158,5	184,5
EK703	145	42	40	35,0	250,5	276,5	115,0	193,5	219,5
EK803	190	42	56	44,0	278,5	311,5	136,5	215,5	215,5

ED2/ED3 nur mit Leistungsstecker möglich.
 ED4 - ED8 und EK5 - EK8 mit Leistungsstecker oder Klemmenkasten.

*ED2/ED3 only possible with power connector.
 ED4 - ED8 and EK5 - EK8 with power connector or terminal box.*

ED2/ED3 seulement possible avec connecteur multibroches. ED4 - ED8 et EK5 - EK8 possible avec connecteur multibroches où boîte à bornes.

* **ED706, ED806 KE = 100 / ED808 KE = 110**

Schneckengetriebemotoren **S** Fußausführung

*Helical Worm Geared Motors **S** Foot mounting*

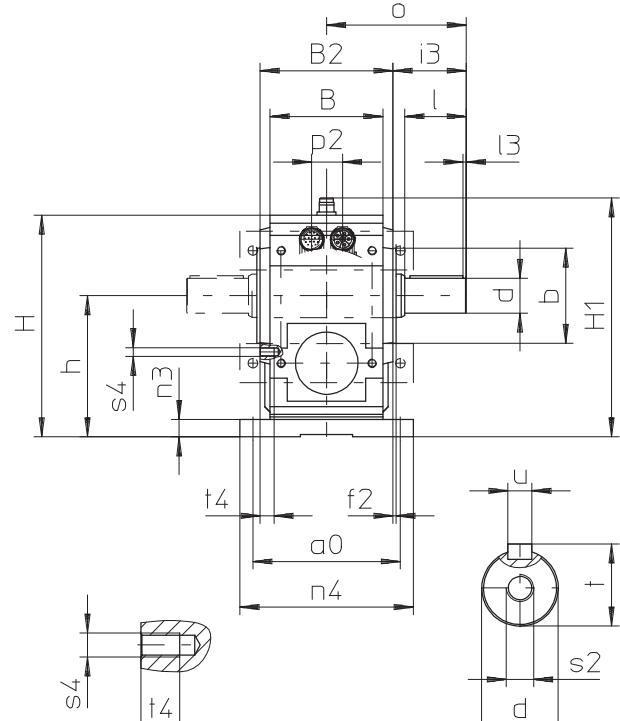
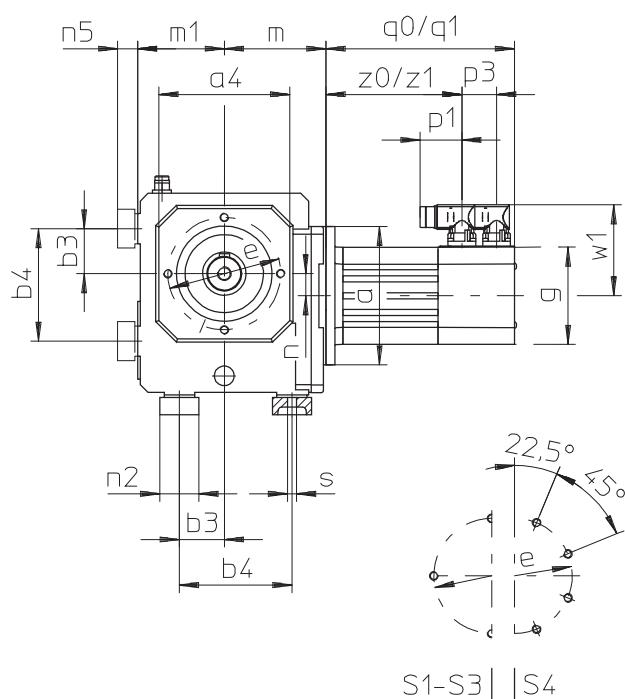
Motorréducteurs à roue et vis sans fin **S** Exécution à pattes



STÖBER

q0, z0 = ohne Bremse / **q1, z1** = mit Bremse
q0, z0 = without brake / **q1, z1** = with brake
q0, z0 = sans frein / **q1, z1** = avec frein

S1..VNG....E_ - S4..VNG....E_



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	ED2			ED3			ED4			ED5/EK5			ED7/EK7			ED8/EK8		
	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n	a	m	n
S102	□55	77	14,0	□72	83	14,0	ø140	83	14,0	ø160	87	14,0	-	-	-	-	-	-
S202	-	-	-	□72	98	17,0	ø140	98	17,0	ø160	102	17,0	ø200	104	17,0	-	-	-
S203	-	-	-	ø140	135	17,0	ø140	135	17,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-
S302	-	-	-	ø140	113	25,5	ø140	113	25,5	ø160	117	25,5	ø200	119	25,5	-	-	-
S303	-	-	-	ø140	150	25,5	ø140	150	25,5	ø160	160	62,0	-	-	-	-	-	-
S402	-	-	-	ø140	-	-	-	-	-	ø160	129	30,0	ø200	131	30,0	ø250	134	30,0
S403	-	-	-	-	-	-	ø140	162	30,0	-	-	-	-	-	-	-	-	-

Weitere Maße siehe vorherige Seite.

Further dimensions see previous page.

Autres dimensions voir la page précédent.

Schneckengetriebe **S** mit Hohlwelle für Schrumpfscheibenverbind.

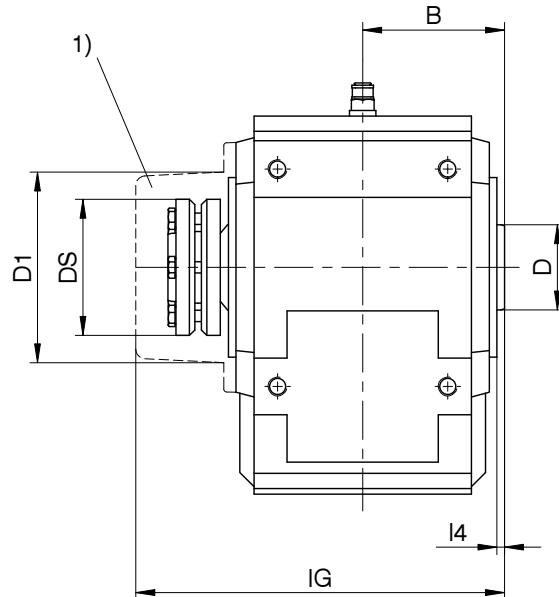
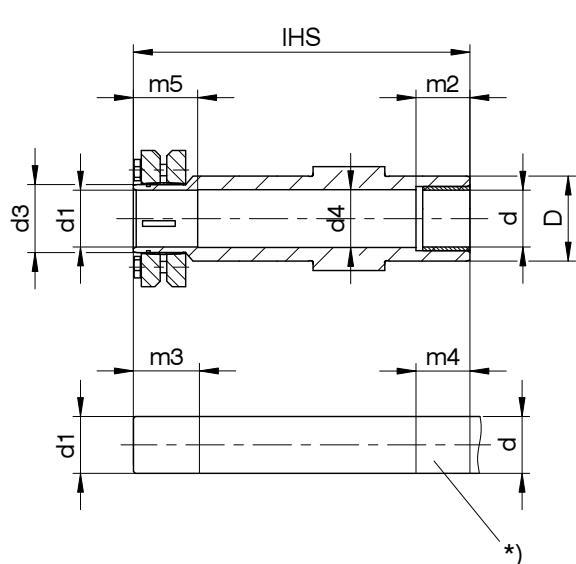
*Helical Worm Gear Units **S** with hollow shaft for shrink ring connect.*

Réd. à roue et vis sans fin **S** avec arbre creux pour assembl. par frette de serrage



 STÖBER

SO..S - S4..S



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	B	ød	ød1	ød3	ød4	øD	øD1	øDS	IG	IHS	I4	m2	m3	m4	m5
S0	54	20h9	20H7h9	24	20,5	40	80	50	151	136	4	20	33	25	28
S0	54	25h9	25H7h9	30	25,5	40	80	60	151	136	4	20	34	25	29
S1	60	25h9	25H7h9	30	25,5	40	80	60	163	149	4	20	34	25	29
S2	74	35h9	35H7h9	44	35,5	50	101	80	195	180	3	30	37	35	32
S3	84	40h9	40H7h9	50	40,5	55	114	90	222	200	4	40	39	45	34
S4	95	50h9	50H7h9	62	50,5	65	116	106	243	227	5	40	44	45	39

*1) Maschinennabe kundenseitig

1) Abdeckung - Nachrüstmöglichkeit auf Anfrage !
Maßänderungen durch technische Weiterentwicklungen vorbehalten.

*1) Machine shaft to be driven

1) Cover - possible retrofit on request !
Subject to dimensional changes in the interests of technical development.

*1) Arbre de la machine à entraîner

1) Gaine de protection - sur demande !
Sous réserve de modifications des cotes en raison de perfectionnements techniques.

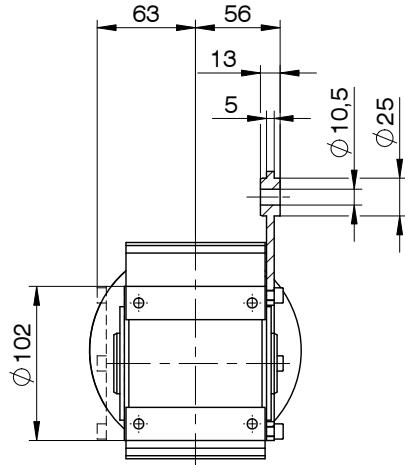
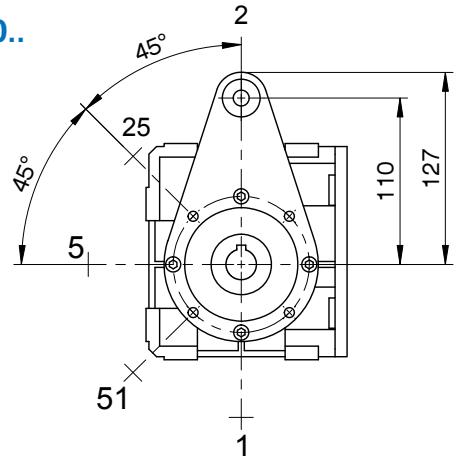
Schneckengetriebe **S** mit Hohlwelle und Drehmomentstütze
*Helical Worm Gear Units **S** with hollow shaft and torque arm*
 Réduct. à roue et vis sans fin **S** avec arbre creux et bras de couple



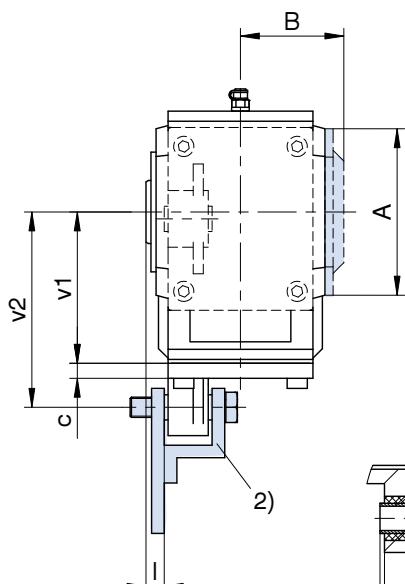
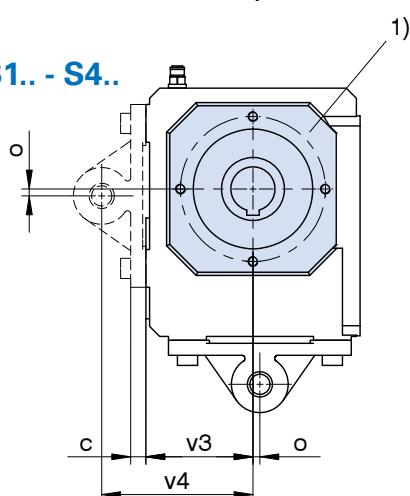
STÖBER

S0.. - S4..

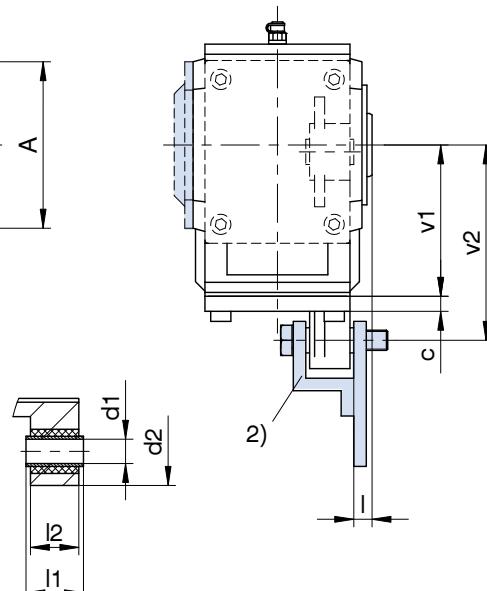
S0..



S1.. - S4..



2) Gehört nicht zum Lieferumfang!
 2) It does not belong to our scope of supplies!
 2) N'est pas compris dans notre gamme de produits!



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Bei Abstützung ohne die werkseitig vorgesehenen Drehmomentstützen darf das Maß v4 nicht unterschritten werden. Einbaulage siehe Seite S6.

1) Abdeckung optional

In case of supporting without the specially for that assigned torque arms, it is important not to fall below the dimension v4. See page S6 for mounting position.

1) Cover optional

Tout support effectué indépendamment du support de couple prévu par notre entreprise ne doit pas être inférieur à la dimension v4. Position de montage: voir page S6.

1) couvercle en option

Typ	□A	B	c	ød1	ød2	I	I1	I2	o	v1	v2	v3	v4
S1	105	67,0	10	12H ⁹	43	13,0	28	24	5,0	100	130	70	100
S2	132	82,0	12	16H ⁹	45	14,5	38	32	5,5	120	155	85	120
S3	152	93,5	12	16H ⁹	45	16,0	38	32	13,0	140	185	100	145
S4	145	103,5	14	20H ⁹	55	18,0	46	40	10,5	160	220	110	170

Schneckengetriebe **S** mit Hohlwelle und Rundflansch

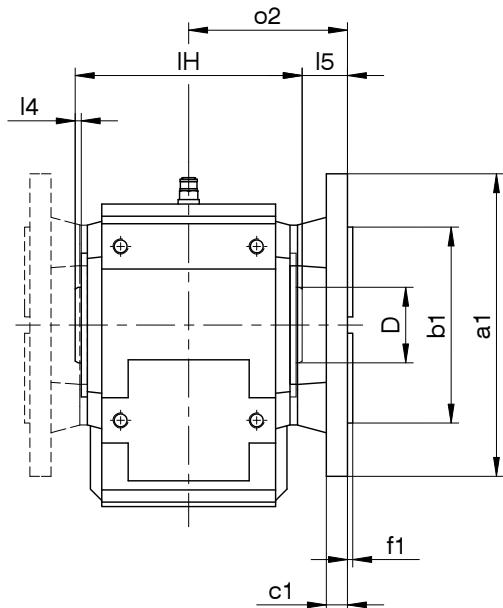
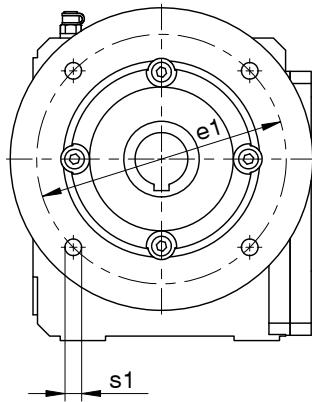
*Helical Worm Gear Units **S** with hollow shaft and round flange*

Réduct. à roue et vis sans fin **S** avec arbre creux et bride ronde



 STÖBER

SO..ANF S1..AF - S4..AF



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	øa1	øb1	c1	øD	øe1	f1	l4	l5	IH	o2	øs1
S0	120	80j6	9	40	100	3,0	4	21,0	108	75,0	6,6
S0	160	110j6	10	40	130	3,5	4	21,0	108	75,0	9,0
S1	140	95j6	10	40	115	3,0	4	25,0	120	85,0	9,0
S1	160	110j6	10	40	130	3,5	4	25,0	120	85,0	9,0
S2	160	110j6	14	45	130	3,5	3	31,0	148	105,0	9,0
S2	200	130j6	14	45	165	3,5	3	31,0	148	105,0	11,0
S3	250	180j6	15	55	215	4,0	4	32,5	168	116,5	14,0
S4	250	180j6	15	65	215	4,0	5	31,0	190	126,0	14,0

Weitere Getriebeabmaße sind aus den Standard-Maßbildzeichnungen zu entnehmen. Maßänderungen durch technische Weiterentwicklungen vorbehalten.

S0 mit Flansch siehe auch Seite S17/S19!

Refer to the standard dimension drawings for further gear unit dimensions. Subject to dimensional changes in the interests of technical development.

S0 with flange see also page S17/S19!

Les autres cotes de réducteurs sont à prendre dans les plans d'encombrements standard. Sous réserve de modification des cotes en raison de perfectionnements techniques.

S0 avec bride voir page S17/S19!

Schneckengetriebe **S** mit verlängerter Schneckenwelle

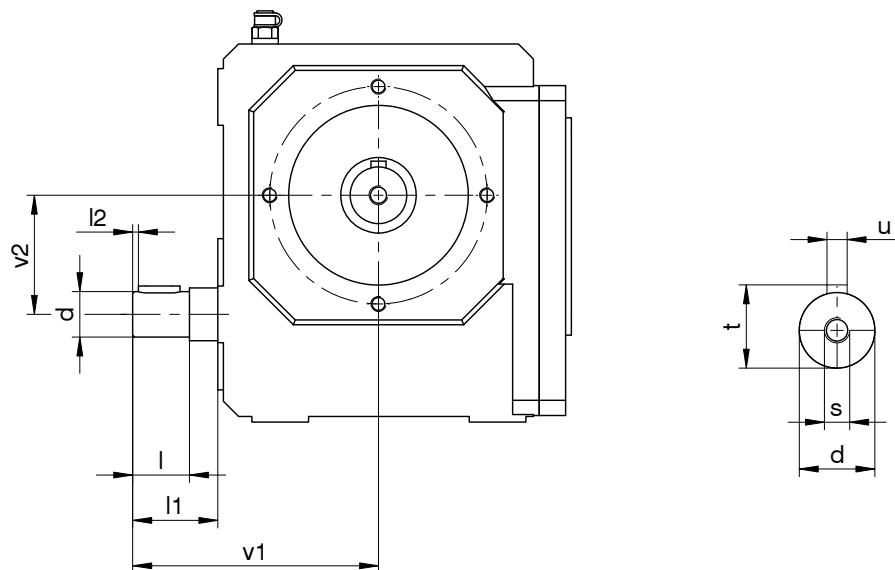
*Helical Worm Gear Units **S** with extended worm shaft*

Réduct. à roue et vis sans fin **S** avec arbre vis sans fin rallongée



 **STÖBER**

S1.. - S4..



Bitte beachten Sie die Hinweise auf Seite A12!

Please refer to the notes on page A12!

Regardez les remarques à la page A12!

Typ	ød	I	I1	I2	s	t	u	v1	v2
S1	19k6	25	35	3	M6	21,5	6	105	50
S2	24k6	30	45	3	M8	27,0	8	130	63
S3	24k6	30	45	3	M8	27,0	8	145	78
S4	24k6	30	45	3	M8	27,0	8	155	90

Weitere Getriebeabmaße sind aus den Standard-Maßbildzeichnungen zu entnehmen. Maßänderungen durch technische Weiterentwicklungen vorbehalten.

Refer to the standard dimension drawings for further gear unit dimensions. Subject to dimensional changes in the interests of technical development.

Les autres cotes de réducteurs sont à prendre dans les plans d'encombrements standard. Sous réserve de modification des cotes en raison de perfectionnements techniques.