

Stolní robotické manipulátory



stolní robot nové generace
nosnost až 20 kg
možnost uložení až 30 000 pozic programu

Stolní robotické manipulátory



Výhody

- kompaktní ucelený robotický systém
- vyšší zatížení až 20 na ose x a 6 kg na ose z při maximální rychlosti až 800 m/s
- možnost uložení více programů a pozic
- více variací pracovního prostoru
- k dispozici provedení gate nebo cantilevre
- integrovaná jednotka s podporou rozhraní PROFIBUS, Device Net, CC-link až 48 I/O PNP/NPN pro komunikaci s PLC



Provedení gate nebo cantilevre

- systém gate je vhodný pro větší tuhost, díky stabilitě je možné pracovat na ose Z s většími zatíženími a zátěž je i lépe fixovaná
- cantilevre je vhodný pro úsporu místa, poskytuje více manipulačního prostoru
- opakovatelnost při polohování je $\pm 0,02$ mm
- tvrdá konstrukce z extrudovaného hliníku
- vysoce přesný kuličkový šroub a krokový motor, který umožňuje precizní polohování

TTA - A - typ gate



200x200



300x300



400x400



500x500

TTC - C - typ cantilevre



200x150



300x250



400x350



500x450

Zabudovaná X-SEL řídicí jednotka

- zaručuje vysokou přesnost dráhy při konstantní rychlosti
- jednoduchá parametrizace
- umožňuje až třídimenzionální interpolaci (ve 3osém provedení)
- až 255 programů, které mohou běžet zároveň
- až 30 000 programových pozic

Typy stolních robotických manipulátorů



Typ	Rozměry		Rychlost mm/s			Zatížení kg		
	osa X, Y	osa Z	osa x, y	osa z	rotační osa	osa x	osa y	osa z
A2 (A2G)	200 × 200 – 500 × 500	–	1–800	–	–	20	10	–
A3 (A3G)	200 × 200 – 500 × 500	100/150	1–800	1–400	–	20	–	6
A4 (A4G)	200 × 200 – 500 × 500	100/150	1–800	1–400	$\pm 180^\circ / \pm 360^\circ / 1000^\circ/s$	20	–	6
C2 (C2G)	200 × 150 – 500 × 450	–	1–600 až 1–800 *	1–540 až 1–800 *	–	–	10	–
C3 (C3G)	200 × 150 – 500 × 450	100/150	1–600 až 1–800 *	1–400	–	–	–	6
C4 (C4G)	200 × 150 – 500 × 450	100/150	1–600 až 1–800 *	1–400	$\pm 180^\circ / \pm 360^\circ / 1000^\circ/s$	2	–	6

* v závislosti na zdvihu